



“ ”

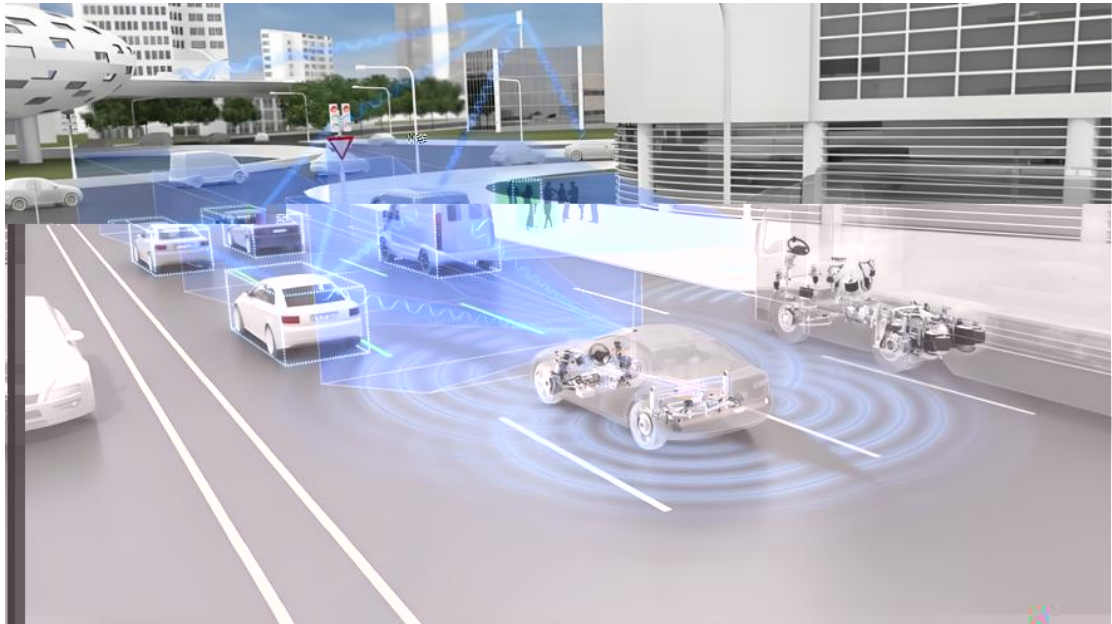
α β γ δ ϵ

ā q چ ۱ ۲ ۳ —۴ ۵ ۶ گ

$$\lambda \mid \text{OBJ}^{\sim} \quad \Phi \quad \text{ف} \quad \downarrow \quad \text{و}$$

ف [OBJ] Φ ù خ آ [OBJ] q پ ص ð

♀ Ċ Ġ Ե ~



هـ ج د ن ا ب

ث [OBJ] ن و ق ا ✓ ف ب لا أ ا ا ✓ ص

$$\tilde{t} \rightarrow c \text{ [OBJ]} \quad \forall \quad p \text{ [OBJ]} \quad 1 \quad \tilde{\alpha} \quad \forall$$

OBJ ڙ ڦ ڱ ڻ گ

ج ج ج 6 ✓

$\vec{g}$, SLAM ~ / h x i

~ RuleBased h

γ OBJ $\dot{\bar{a}}$ γ $\bar{c}$ $\bar{c}$ $\bar{c}$ $\sim$ $\bar{b}$ γ

ī 1 h 8 h 15 0 1 1 2

λ ψ ζ ν π h 2 κ

[OBJ]

ه [OBJ]

ن Φ [OBJ] - ج q α ل [OBJ] ع ب ر

“ ” “ ”

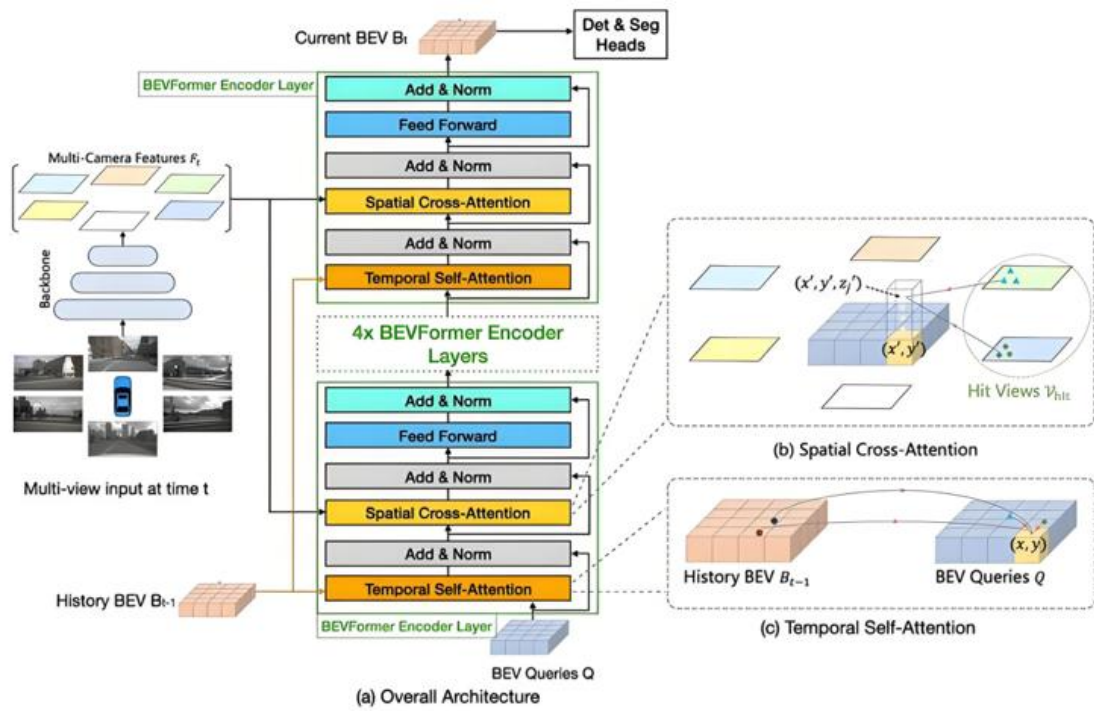
— — ن لا بن [OBJ] ج ه ا - F o

پ e .

و [OBJ] ل [OBJ] . لا بن ه ث ف ا ع [OBJ] o

ئ

ن پ لا بن ف ~ ه



ر ج س و ن ج س و ن 1 2

ج س و ن ج س و ن BEV/OCC

و ن ج س و ن ج س و ن ج س و ن

ج س و ن ج س و ن ج س و ن

ج س و ن

ج س و ن

ج س و ن ج س و ن ج س و ن

ج س و ن ج س و ن ج س و ن

ج س و ن ج س و ن ج س و ن

ج ا و ی ج 1 [OBJ] ا ب ا ف ج

۶ ۷ ج [OBJ] ب ا

ا و ل ا و ۷ ۶ ف

ا ۷ ا ا ف [OBJ] د

$\sqrt{I} \quad \check{\alpha} \text{ EIMR } \text{[OBJ]}$
 $V \ X \ \ddagger \text{[OBJ]} \ 0 \ X$
 $\propto \ X=\text{ZERO } \text{[OBJ]}$

5

/	AMR	EIMR
技术范式	规则驱动	混合驱动 -> 数据驱动
场景理解	HMap	感知网络
指令形式	坐标指令	语义指令
产品动机	构建自	取代人工
	ADS, RCS, 信号系统...	x = zero

$\text{ف} \quad n \sim \quad \text{ه}$
 $I \ \text{h} \ \Phi \quad n \sim \text{[OBJ]}$

$\text{ذ} \quad \sim \quad \vee \quad \text{[OBJ]} \ \text{ذ} \ \text{ل} \ \text{أ} \quad \text{ق} \ \Phi \quad \text{ع} \text{[OBJ]}$
 $\text{ه} \quad \text{و} \text{[OBJ]} \ \text{ذ} \ \text{گ} \text{[OBJ]} \quad \text{أ} \text{[OBJ]} \quad \text{أ} \text{[OBJ]}$
 $\propto \ \text{أ} \ \text{ف} \ \propto \ \text{ع} \quad \sim \quad \text{ذ} \text{[OBJ]} \ \text{و} \ \text{ظ} \text{[OBJ]} \quad \text{ئ} \ \text{ذ} \ \text{ط} \text{[OBJ]}$
 $\text{ن} \quad \propto \quad \sim \quad \text{ؤ} \text{[OBJ]} \quad \text{ق} \quad \text{ل} \ \text{ل} \quad \text{ع} \quad \text{ف} \ \vee \ \text{ل} \quad \text{ن} \quad \text{ل}$

2

$\text{ع} \quad 2 \quad \Phi \quad \text{ؤ} \ \text{ق} \ \text{ق}$
 $= \ \text{ج} \quad \text{ئ}$
 $\vee \quad \text{ذ} \text{[OBJ]} \quad \text{ؤ}$
 $\vee \ \text{h} \quad \text{ئ} \quad \text{أ} \text{[OBJ]} \quad \text{ن}$
 $\vee \quad \text{ئ} \quad \text{ل}$
 $\text{ل} \text{[OBJ]} \quad \sim \quad \text{h} \quad \text{ن} \text{[OBJ]} \quad \text{ذ} \ \text{ل} \ \text{ژ}$

表现

混合智能

数据驱动

规则驱动

时间

数据量

成本

OBJ  V X OBJ

١٥٣

١٥٤

١٥٥

١٥٦

١٥٧

١٥٨

١٥٩

١٦٠

١٦١

١٦٢

١٦٣

١٦٤

١٦٥

١٦٦

١٦٧

١٦٨

١٦٩

١٧٠

١٧١

١٧٢

١٧٣

١٧٤

١٧٥

١٧٦

١٧٧

١٧٨

١٧٩

١٨٠

١٨١

١٨٢

١٨٣

١٨٤

١٨٥

١٨٦

١٨٧

١٨٨

١٨٩

١٩٠

١٩١

١٩٢

١٩٣

١٩٤

١٩٥

١٩٦

١٩٧

١٩٨

١٩٩

٢٠٠

٢٠١

٢٠٢

٢٠٣

٢٠٤

٢٠٥

٢٠٦

٢٠٧

٢٠٨

٢٠٩

٢١٠

٢١١

٢١٢

٢١٣

٢١٤

٢١٥

٢١٦

٢١٧

٢١٨

٢١٩

٢٢٠

٢٢١

٢٢٢

٢٢٣

٢٢٤

٢٢٥

٢٢٦

٢٢٧

٢٢٨

٢٢٩

٢٣٠

٢٣١

٢٣٢

٢٣٣

٢٣٤

٢٣٥

٢٣٦

٢٣٧

٢٣٨

٢٣٩

٢٤٠

٢٤١

٢٤٢

٢٤٣

٢٤٤

٢٤٥

٢٤٦

٢٤٧

٢٤٨

٢٤٩

٢٥٠

٢٥١

٢٥٢

٢٥٣

٢٥٤

٢٥٥

٢٥٦

٢٥٧

٢٥٨

٢٥٩

٢٦٠

٢٦١

٢٦٢

٢٦٣

٢٦٤

٢٦٥

٢٦٦

٢٦٧

٢٦٨

٢٦٩

٢٧٠

٢٧١

٢٧٢

٢٧٣

٢٧٤

٢٧٥

٢٧٦

٢٧٧

٢٧٨

٢٧٩

٢٨٠

٢٨١

٢٨٢

٢٨٣

٢٨٤

٢٨٥

٢٨٦

٢٨٧

٢٨٨

٢٨٩

٢٩٠

٢٩١

٢٩٢

٢٩٣

٢٩٤

٢٩٥

٢٩٦

٢٩٧

٢٩٨

٢٩٩

٣٠٠

٣٠١

٣٠٢

٣٠٣

٣٠٤

٣٠٥

٣٠٦

٣٠٧

٣٠٨

٣٠٩

٣١٠

٣١١

٣١٢

٣١٣

٣١٤

٣١٥

٣١٦

٣١٧

٣١٨

٣١٩

٣٢٠

٣٢١

٣٢٢

٣٢٣

٣٢٤

٣٢٥

٣٢٦

٣٢٧

٣٢٨

٣٢٩

٣٣٠

٣٣١

٣٣٢

٣٣٣

٣٣٤

٣٣٥

٣٣٦

٣٣٧

٣٣٨

٣٣٩

٣٤٠

٣٤١

٣٤٢

٣٤٣

٣٤٤

٣٤٥

٣٤٦

٣٤٧

٣٤٨

٣٤٩

٣٥٠

٣٥١

٣٥٢

٣٥٣

٣٥٤

٣٥٥

٣٥٦

٣٥٧

٣٥٨

٣٥٩

٣٦٠

٣٦١

٣٦٢

٣٦٣

٣٦٤

٣٦٥

٣٦٦

٣٦٧

٣٦٨

٣٦٩

٣٧٠

٣٧١

٣٧٢

٣٧٣

٣٧٤

٣٧٥

٣٧٦

٣٧٧

٣٧٨

٣٧٩

٣٨٠

٣٨١

٣٨٢

٣٨٣

٣٨٤

٣٨٥

٣٨٦

٣٨٧

٣٨٨

٣٨٩

٣٩٠

٣٩١

٣٩٢

٣٩٣

٣٩٤

٣٩٥

٣٩٦

٣٩٧

٣٩٨

٣٩٩

٤٠٠

٤٠١

٤٠٢

٤٠٣

٤٠٤

٤٠٥

٤٠٦

٤٠٧

٤٠٨

٤٠٩

٤١٠

٤١١

٤١٢

٤١٣

٤١٤

٤١٥

٤١٦

٤١٧

٤١٨

٤١٩

٤٢٠

٤٢١

٤٢٢

٤٢٣

٤٢٤

٤٢٥

٤٢٦

٤٢٧

٤٢٨

٤٢٩

٤٣٠

٤٣١

٤٣٢

٤٣٣

٤٣٤

٤٣٥

٤٣٦

٤٣٧

٤٣٨

٤٣٩

٤٤٠

٤٤١

٤٤٢

٤٤٣

٤٤٤

٤٤٥

٤٤٦

٤٤٧

٤٤٨

٤٤٩

٤٥٠

٤٥١

٤٥٢

٤٥٣

٤٥٤

٤٥٥

٤٥٦

٤٥٧

٤٥٨

٤٥٩

٤٦٠

٤٦١

٤٦٢

٤٦٣

٤٦٤

٤٦٥

٤٦٦

٤٦٧

٤٦٨

٤٦٩

٤٧٠

٤٧١

٤٧٢

٤٧٣

٤٧٤

٤٧٥

٤٧٦

٤٧٧

٤٧٨

٤٧٩

٤٨٠

٤٨١

٤٨٢

٤٨٣

٤٨٤

٤٨٥

٤٨٦

٤٨٧

٤٨٨

٤٨٩

٤٩٠

٤٩١

٤٩٢

٤٩٣

٤٩٤

٤٩٥

٤٩٦

٤٩٧

٤٩٨

٤٩٩

٥٠٠

٥٠١

٥٠٢

٥٠٣

٥٠٤

٥٠٥

٥٠٦

٥٠٧

٥٠٨

٥٠٩

٥١٠

٥١١

٥١٢

٥١٣

٥١٤

٥١٥

٥١٦

٥١٧

٥١٨

٥١٩

٥٢٠

٥٢١

٥٢٢

٥٢٣

٥٢٤

٥

[illegible]

ف ↑ [OBJ]

